

где

$$c_{nk}^2 = \sum_{m=0}^{N-1} w_{km} \left(\lambda_n^m + m \lambda_n^{m-1} (Pv_n, v_n) + (R_2^m, v_n) \right),$$

$$\|R_s^m\|_H \leq \frac{(\lambda_N + r)^{m+1}}{\lambda_N + r - \lambda_n} \frac{\|P\|^s}{r(r - \|P\|)}, \quad n \leq N.$$

Увеличивая s можно получить более точные формулы, при этом число слагаемых в больших скобках увеличится.

При $k > N$ асимптотические формулы имеют более простой вид.

Е. С. Серебрянникова (Ульяновск)

serebr_k@mail.ru

О РЕШЕНИИ ОДНОЙ НАЧАЛЬНО-КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ МЕТОДОМ ФУРЬЕ

Независимо от принципа преобразования все датчики давления в той или иной степени критичны к воздействию широкого диапазона температур и повышенных уровней виброускорений. Размещение датчика давления непосредственно на двигателе принципиально обеспечивает более высокую достоверность измерения, но, как правило, сопровождается воздействием на датчики высоких температур и виброускорений. Возникает задача проектирования механической системы «трубопровод — датчик давления», позволяющей ослабить воздействие температур и виброускорений.

Предлагаемая математическая модель определяется следующими уравнениями и граничными условиями:

$$\varphi_{xx} + \varphi_{yy} = 0, \quad (x, y) : \quad 0 < x < x_0, \quad 0 < y < y_0;$$

$$\varphi_y(x, 0, t) = \varphi_y(x, y_0, t) = 0, \quad x \in (0, x_0);$$

$$\varphi_x(0, y, t) = \dot{\omega}(y, t), \quad y \in (a, b);$$

$$\varphi_x(0, y, t) = 0, \quad y \in (0, a) \cup (b, y_0);$$

$$\tilde{P} - \rho\varphi_t(x_0, y, t) = P(y, t), \quad y \in (0, y_0);$$

$$L(\omega) \equiv M\ddot{\omega} + D\omega'''' + N\omega'' + \alpha\dot{\omega}'''' + \beta\dot{\omega} + \gamma\omega =$$

$$= P_0(y, t) - \tilde{P} + \rho\varphi_t(0, y, t), \quad y \in (a, b).$$

На основе метода Фурье задача сведена к исследованию уравнения для функции деформации упругого элемента. Уравнение связывает закон изменения $P(y, t)$ давления рабочей среды на входе в трубопровод и

функцию прогиба $\omega(y, t)$ упругого элемента датчика давления:

$$L(\omega) = P_0(y, t) - \frac{1}{y_0} \int_0^{y_0} P(y, t) dy -$$

$$-\frac{2\rho}{y_0} \sum_{n=1}^{\infty} \cos(\lambda_n y) \frac{\text{th}(\lambda_n x_0)}{\lambda_n} \int_a^b \ddot{\omega}(y, t) \cos(\lambda_n y) dy -$$

$$-\frac{2}{y_0} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\cos(\lambda_n y)}{\text{ch}(\lambda_n x_0)} \int_0^{y_0} P(y, t) \cos(\lambda_n y) dy - \frac{\rho x_0}{y_0} \int_a^b \ddot{\omega}(y, t) dy.$$

Решение этого уравнения строится в виде ряда.

А. М. Сидоров (Казань)

Anatoly.Sidorov@ksu.ru

МАТРИЧНЫЕ СОБСТВЕННЫЕ ЗНАЧЕНИЯ В ТЕОРИИ ВОЗМУЩЕНИЙ

Пусть при каждом $\varepsilon \in (-\varepsilon_0, \varepsilon_0)$ линейный оператор $A(\varepsilon) = B_0 + B_1(\varepsilon)$ отображает гильбертово пространство H в себя. Пусть λ_0 – изолированное собственное значение конечной кратности оператора B_0 и y_1, \dots, y_n – собственные элементы, соответствующие λ_0 . Будем предполагать, что оператор $B_0 - \lambda_0 I$ нормально разрешим, $\ker(B_0 - \lambda_0 I) = \ker(B_0 - \lambda_0 I)^*$ и для всех x , принадлежащих области определения B_0 таких, что $x \perp y_k$, $k = 1, \dots, n$, справедливо неравенство

$$\|B_1(\varepsilon)x\| \leq b(\varepsilon)\|(B_0 - \lambda_0 I)x\|.$$

Пусть оператор $B_1(\varepsilon)$ аналитически зависит от ε .

Теорема 1. *Если $|\varepsilon|b(\varepsilon)$ достаточно мало, то существует аналитически зависящие от ε $n \cdot n$ – матрица $S(\varepsilon)$ и ненулевой вектор $z(\varepsilon)$ такие, что*

$$A(\varepsilon)z(\varepsilon) = (S(\varepsilon) + \lambda_0 E)z(\varepsilon).$$

Матрица $S(\varepsilon)$ называется матричным собственным значением оператора $A(\varepsilon)$. Это понятие, принадлежащее В. С. Мокейчеву, оказывается весьма полезным в теории возмущений.

Теорема 2. *Пусть $S(\varepsilon)$ – матричное собственное значение $A(\varepsilon)$, $\delta_j(\varepsilon)$, $j = 1, \dots, t$ – все различные собственные значения матрицы, транспонированной к $S(\varepsilon)$. Тогда $\lambda_j(\varepsilon) = \lambda_0 + \delta_j(\varepsilon)$, $j = 1, \dots, t$ – аналитически зависящие от ε собственные значения $A(\varepsilon)$ и соответствующие им собственные элементы можно выбрать аналитически зависящими от ε .*